

Sicherheitsrelevante eingebettete Systeme

Spezifikation projektspezifischer Software

Entwicklung gemäß EN 61508, EN 50128 (Bahn) etc.

_ Voraussetzung für Begutachtung bzw. Zulassung

__ Sicherheitsbetrachtungen vorausgesetzt

_ Anforderungen an Entwicklungsprozess

__ Fehler vermeiden, erkennen, beherrschen

Akzeptanz
_durchwachsen ...

Methodik

- _Anforderungen spezifizieren
- _Konfiguration referenzieren
- _einfach, effizient, flexibel
- _bis SIL4

Im Tagungsband

_Erläuterung des Modells

__Definitionen

__Anforderungen

__Architektur

_Evaluation von Methoden

__Fragenkatalog

__Referenzmodell

Im Vortrag

_Erläuterung der Methodik

Prämissen

- _ Entwurf und Methoden möglichst einfach
- _ Konfigurierbare Hardware und Basis-Software
- _ Erfüllen bereits wesentliche Sicherheitsanforderungen
- _ Zyklischer Aufruf projektspezifischer Software

Prinzipien

_ Systemabgrenzung: Steuerung

_ Signale \leftrightarrow Variable \leftrightarrow IST-/SOLL-Zustände

_ Zustandsübergänge explizit spezifizieren

Steuerung

_Eingang: Benutzerschnittstelle oder übergeordnete Steuerung

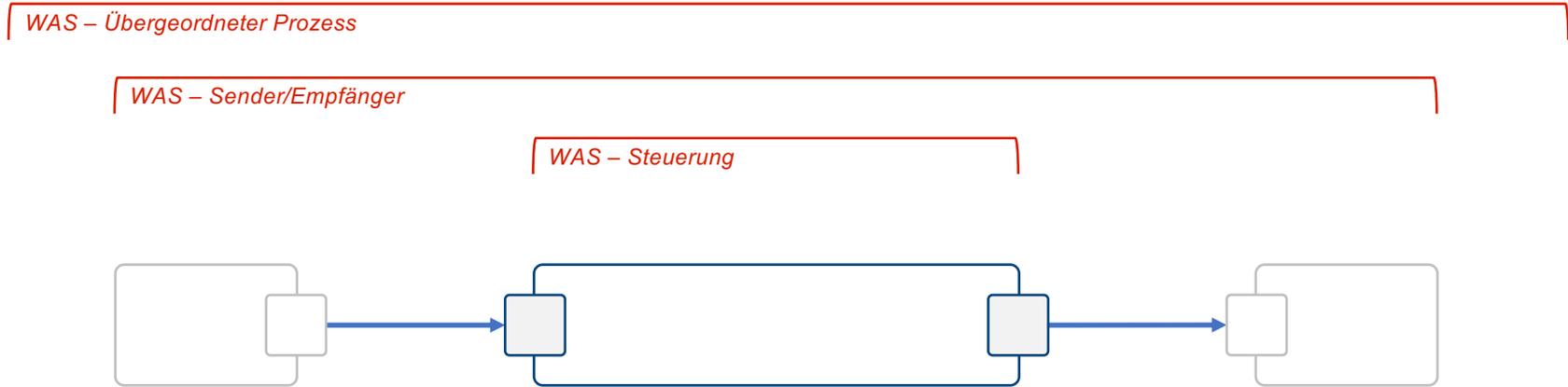
_Ausgang: Parameter für Regler

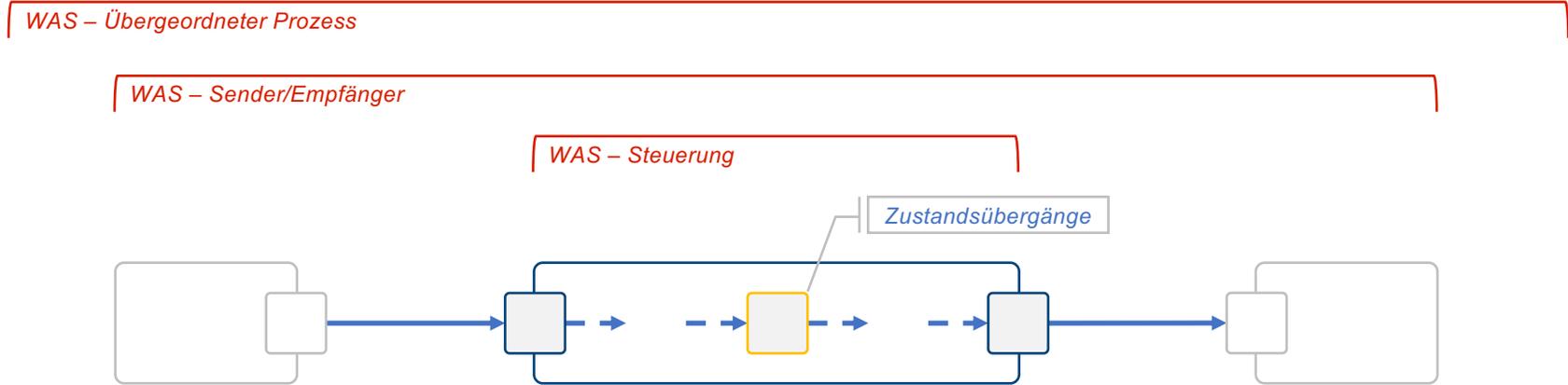
WAS – Übergeordneter Prozess

WAS – Sender/Empfänger

WAS – Steuerung



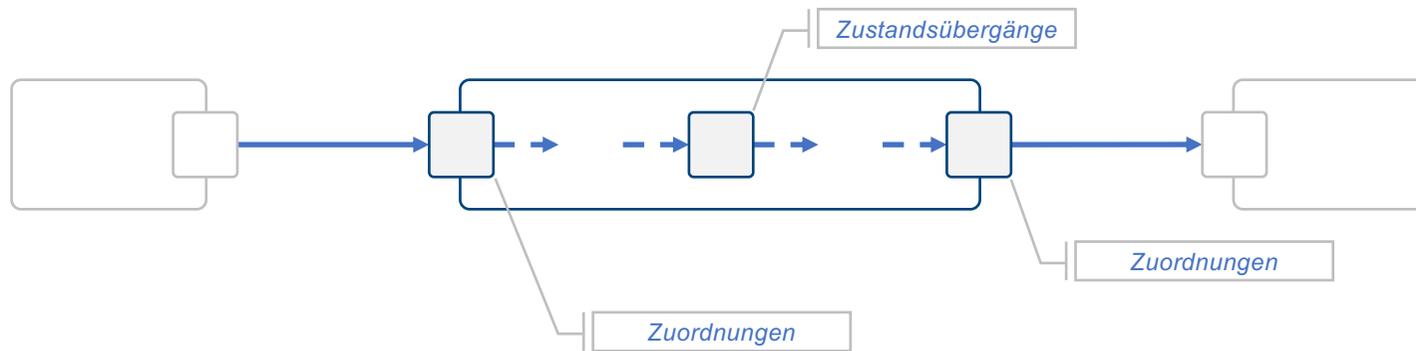




WAS – Übergeordneter Prozess

WAS – Sender/Empfänger

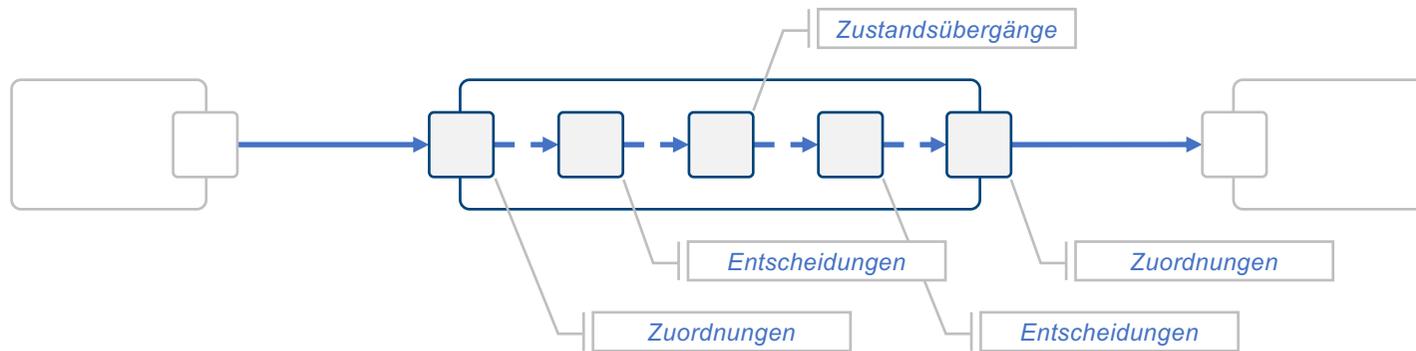
WAS – Steuerung



WAS – Übergeordneter Prozess

WAS – Sender/Empfänger

WAS – Steuerung



Definitionen

_Schnittstellen

_Externe Controller

_Signale

_Betriebsarten/-Zustände

_Funktionen

Spezifikation der Anforderungen

_ Allgemeines Schema

_ Zuordnungstabellen

_ Entscheidungstabellen

_ Zustandsübergangstabellen

ID	Betriebsart	Funktion	Kategorie	Sicherheit
RQ#001	OM#Regular	AF#RecData	RC#FN	SIL2
Erläuterung				
Eingangssignale des externen Kontrollers (AE) wurden müssen in einem Status (AE_Input_Status) zusammen				
Beschreibung				
IF {AE_Restricted_valid == TRUE AND AE_Valid_valid == THEN { AE_Input_Status ← VALID } ELSE { AE_Input_Sta				
Eingangsvektor	{AE_Restricted_valid; AE_Valid_valid}			
Ausgangsvektor	AE_Input_Status			

Ausgangsvektor (Variable): e.dest	Eingangsvektor (Signal): e.src	Sicherheit
Bedienterminal des Fahrzeugs (en: Operating Terminal)		
X_Force_restricted	THIS.OT.FORCE_*	SIL4
X_Force_valid	THIS.OT.FORCE_*	SIL4
X_Max_valid	THIS.OT.MAX	SIL2
X_None_valid	THIS.OT.NONE	SIL2
X_Raise_valid	THIS.OT.RAISE	SIL2
X_Release_valid	THIS.OT.RELEASE	SIL2
X_Restricted_valid	THIS.OT.LIMITED	SIL2
X_Set_valid	THIS.OT.SET	SIL2
X_Stop_valid	THIS.OT.STOP	SIL2
X_Valid_valid	THIS.OT.VALID	SIL2
Geschwindigkeits-Kontroller (en: Speed Detection)		
SD_Restricted_valid	THIS.SD.LIMITED	SIL2
V_Detected_valid	THIS.SD.V_DETECTED	SIL2
SD_Valid_valid	THIS.SD.VALID	SIL2
Elektrodynamischer Antrieb (en: Traction Controller)		
FM_Detected_valid	THIS.TC.ACTUAL	SIL2
TC_Valid_valid	THIS.TC.VALID	SIL2

Ausgangsvektor	Eingangsvektor				
X_Input_Status	X_Restricted_valid	X_Valid_valid	X_Force_restricted	X_Force_valid	X_Raise_valid
Ergebnisvektor: e.res	Vergleichsvektor: e.cmp				
VALID	T	T	T	T	T
LIMITED	*	T	F	T	*
LIMITED	*	T	T	F	T
LIMITED	T	*	F	T	*
LIMITED	T	*	T	F	T
Ersatzwert					
CORRUPT					

Ausgangsvektor		Eingangsvektor								---
OperationMode	OperationState	X_Force	X_Max	X_None	X_Raise	X_Release	X_Set	X_Stop	Is_Stop	
Ergebnisvektor: e.res[]		Vergleichsvektor: e.cmp								Sicherheit
OM#Regular	OS#FORCE	T	*	*	*	*	*	*	*	SIL4
OM#Regular	OS#MAX	F	T	*	T	*	*	*	*	SIL2
OM#Regular	OS#MAX	F	T	*	F	*	*	*	*	SIL2
OM#Regular	OS#NONE	F	F	T	F	*	0	*	F	SIL2
OM#Limited	OS#NONE	F	F	T	F	*	#	*	F	SIL2
OM#Regular	OS#NONE	F	F	T	T	*	0	*	F	SIL2
OM#Regular	OS#RAISE	F	F	T	T	*	#	*	F	SIL2
OM#Regular	OS#NONE	F	F	F	F	*	0	*	F	SIL2
OM#Regular	OS#RAISE	F	F	F	F	*	#	*	F	SIL2
OM#Limited	OS#DEFAULT	F	F	F	T	*	0	*	F	SIL2
OM#Regular	OS#RAISE	F	F	F	T	*	#	*	F	SIL2

Zustandsübergänge

_funktional kritisch (korrekt oder robust)

_korrekt oder robust

_fehlerhaft

Referenzen zur Architektur

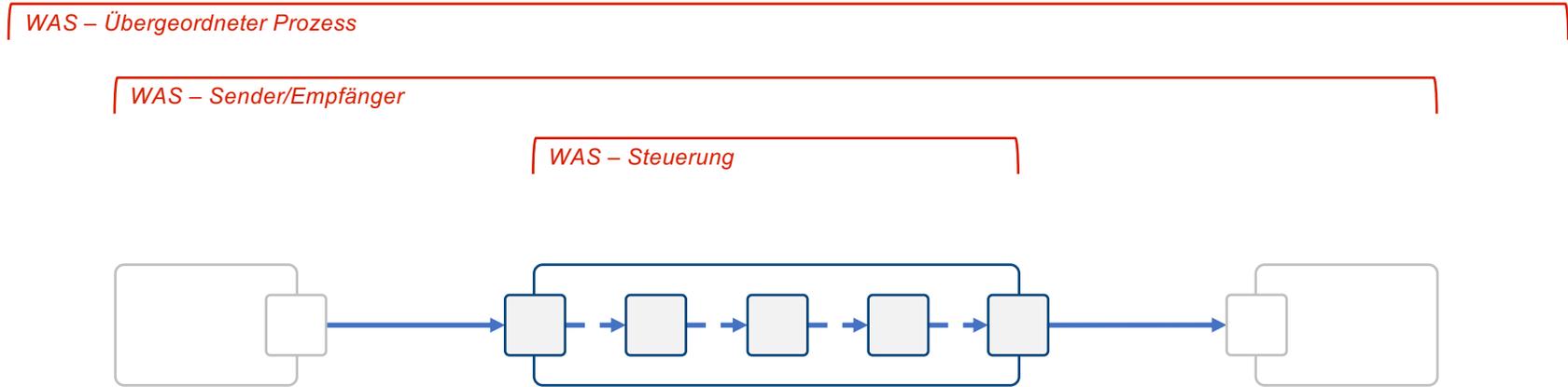
_Komponenten

_Verteilung (SW/HW)

_Datenfluss

_Kontrollfluss

Übergeordnete Anforderungen
_Signale \leftrightarrow IST-/SOLL-Zustände



Potential

- _Referenz für Evaluation (Methoden, Prozesse oder Systeme)
- _Generieren von Beschreibungen oder Prototypen
- _Formale Analysen

Jens Lehmann, Dipl.-Ing./M.Sc.

OntoTec GmbH

Birkenleiten 41, 81543 München

www.ontotec.com